

Fundamentos de espectroscopia: Vibraciones

Jesús Hernández Trujillo
Facultad de Química, UNAM

Agosto de 2024

Contenido

Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

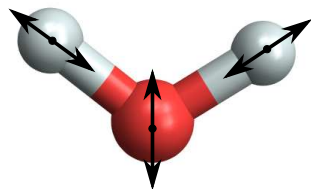
Oscilador amortiguado
forzado

- 1. Oscilador Armónico.**
- 2. Oscilador amortiguado.**
- 3. Oscilador amortiguado forzado.**
- 4. Sistemas análogos.**

- **Movimiento oscilatorio:** Una partícula describe un movimiento oscilatorio (vibracional) cuando se mueve alrededor de una posición llamada **punto de equilibrio**.
- **Deformación de materiales:** Un cuerpo elástico se deforma cuando se le aplica una fuerza.

Ejemplos:

1. Los átomos en una molécula vibran alrededor de sus posiciones de equilibrio.

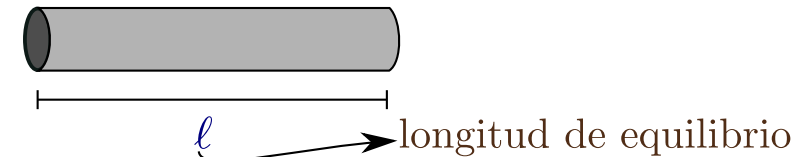


Estas oscilaciones moleculares pueden estudiarse experimentalmente (espectroscopia infrarroja).

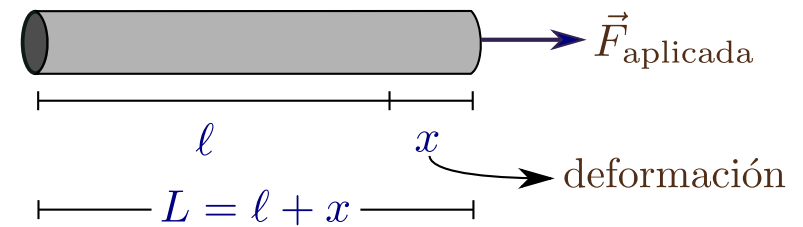
2. Una barra se deforma cuando se le aplica una fuerza, $\vec{F}_{\text{aplicada}}$.

Ej.: una fibra polimérica

Barra en longitud de equilibrio:



Barra deformada:



Como respuesta, la barra opone una **fuerza de restitución**:

$$\vec{F}_{\text{restitución}} = -\vec{F}_{\text{aplicada}}$$

La **deformación** del objeto se define como la longitud, L , menos la longitud de equilibrio, ℓ :

$$x = L - \ell$$

En adelante, se usa la notación: $F \equiv F_{\text{restitución}}$.

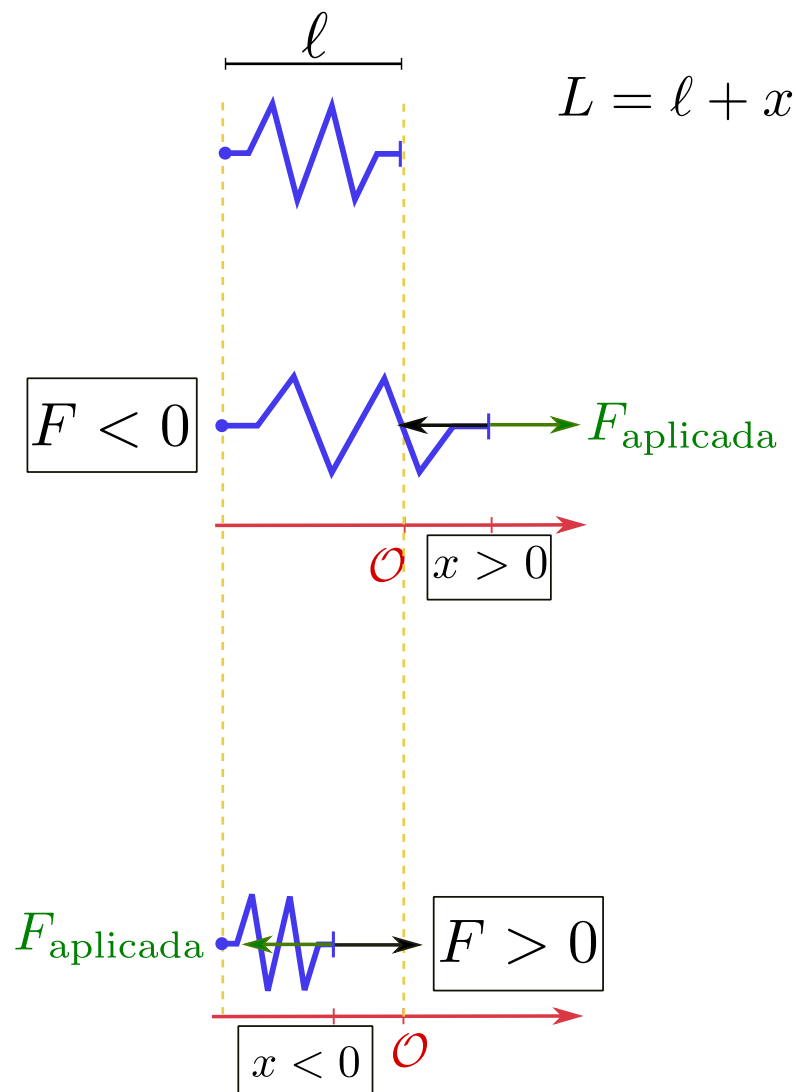
Considera las siguientes situaciones donde se deforma un resorte:

- a) Se estira a una longitud mayor que la de equilibrio, $x > 0$:

$$F < 0.$$

- b) Se comprime respecto a la longitud de equilibrio, $x < 0$:

$$F > 0.$$



Ley de Hooke:

La fuerza de restitución es directamente proporcional a la deformación:

$$F = -kx, \quad k > 0$$

***k*: constante de rigidez**; depende de la naturaleza del material y las condiciones en que se encuentre.

Unidades:

$$k [=] \text{ N/m}$$

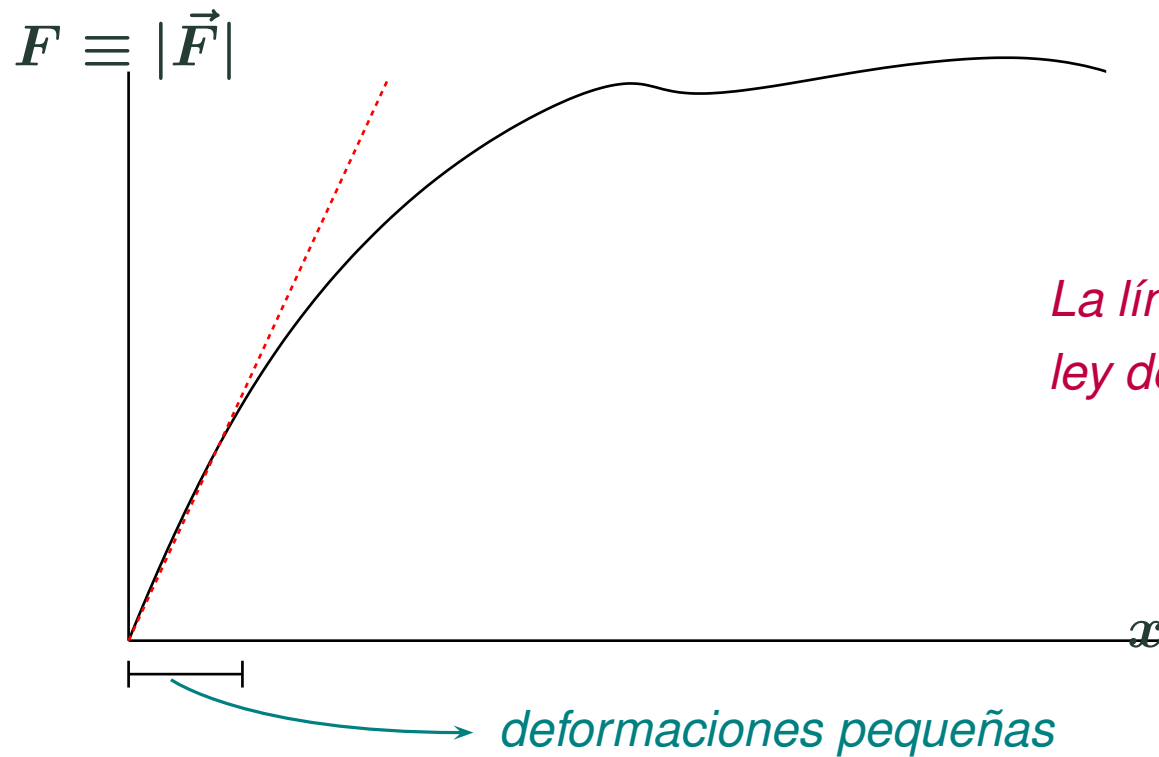
⇒ ***La fuerza de restitución tiene sentido contrario al de la deformación.***

Casos:

- $x < 0, \quad F > 0$: compresión
- $x = 0, \quad F = 0$: equilibrio
- $x > 0, \quad F < 0$: extensión

⇒ La ley de Hooke describe bien la deformación de un material cuando las deformaciones son pequeñas.

Intervalo de validez de la ley de Hooke:



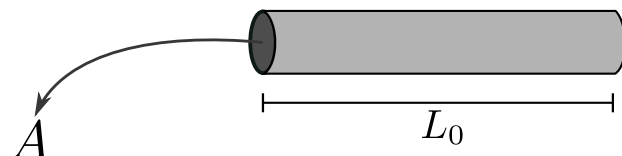
La línea recta representa a la ley de Hooke.

Ejemplos:

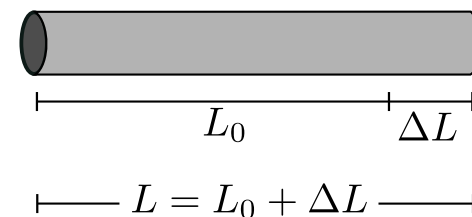
1. Una molécula se rompe.
2. Una viga en un puente se rompe.

■ Esfuerzo y deformación de un sólido:

Barra en longitud de equilibrio:



Barra deformada:



ϵ : deformación

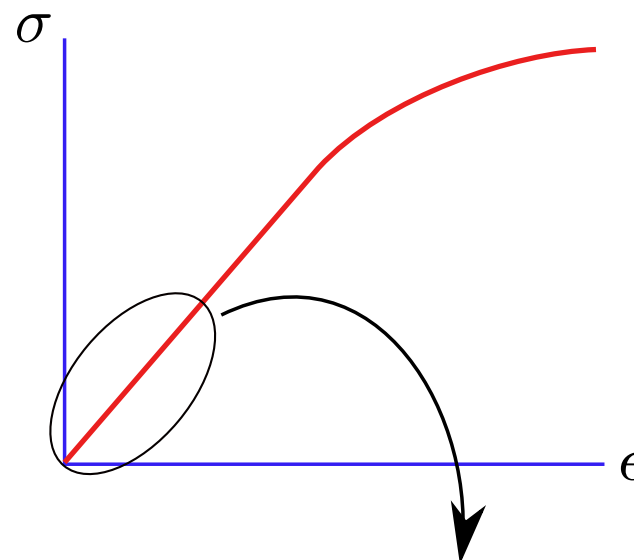
σ : esfuerzo

Y : módulo de Young

Una máquina de ensayos de tracción:



permite medir Y



$$\epsilon = \Delta L / L_0$$

$$\sigma = F / A$$

$$Y = \sigma / \epsilon$$

Intervalo de validez
del modelo lineal

Contenido

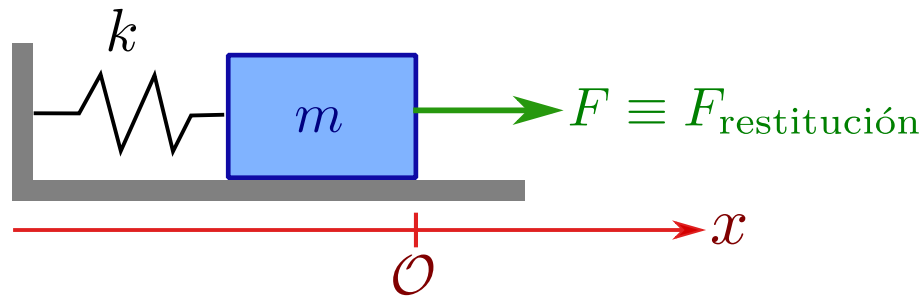
Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

Oscilador amortiguado
forzado

Movimiento armónico simple

Un objeto bajo la acción de una fuerza que obedece la ley de Hooke:



La 2a. ley de Newton:

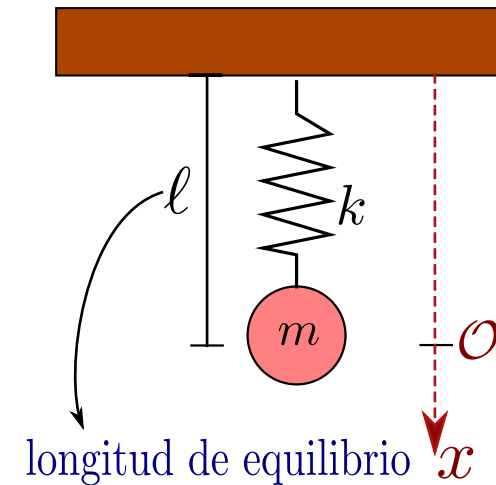
$$F = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

y ley de Hooke:

$$F = -kx ,$$

conducen a

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx$$



Contenido

Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

Oscilador amortiguado
forzado

Contenido

Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

Oscilador amortiguado forzado

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0, \quad \omega^2 = \frac{k}{m} \tag{1}$$

Ejercicio:

Resuelve la ecuación diferencial para llegar a

$$x(t) = A \operatorname{sen}(\omega t + \phi) \tag{2}$$

donde

$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$ es la **frecuencia circular o angular**

Unidades:

$$\omega [=] \operatorname{rad/s} \equiv \operatorname{s}^{-1}$$

La trayectoria (2) describe el **movimiento armónico simple**.

$$x(t) = A \operatorname{sen}(\omega t + \phi)$$

A : Amplitud

ϕ : ángulo de fase

- $x_{\min} = -A$: compresión máxima.
- $x_{\max} = A$: extensión máxima.

$\{A, \phi\}$: Constantes de integración de la solución general; se obtienen al asignar condiciones iniciales:

$$x(t_0) = x_0$$
$$x'(t_0) = v_0$$

Cinemática del movimiento armónico simple.

- posición:

$$x(t) = A \operatorname{sen}(\omega t + \phi)$$

- velocidad:

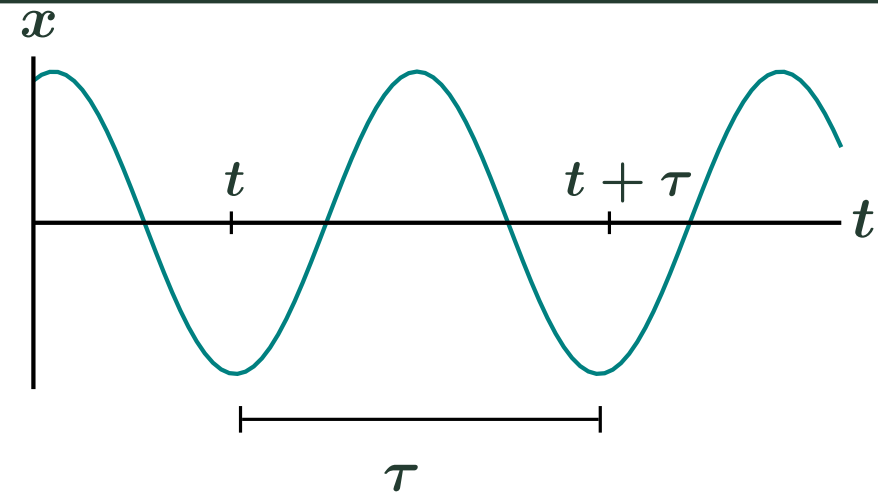
$$v(t) = \frac{dx}{dt} = A\omega \cos(\omega t + \phi)$$

- aceleración:

$$a(t) = \frac{dv}{dt} = -A\omega^2 \operatorname{sen}(\omega t + \phi)$$

Contenido

- Oscilador armónico
- Oscilador amortiguado
- Oscilador amortiguado forzado



Definiciones:

Periodo:

$$\tau = \frac{2\pi}{\omega}; \quad \tau [=] \text{ s}$$

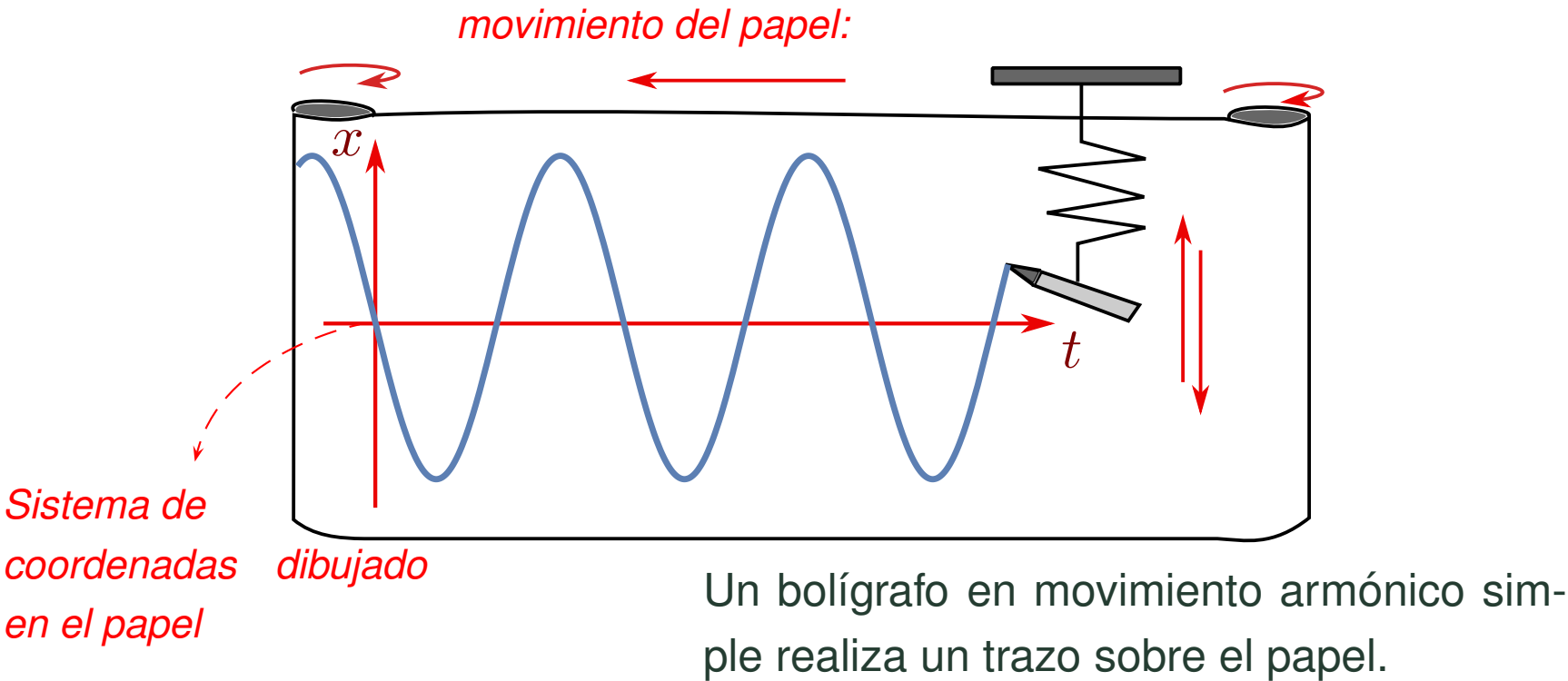
Frecuencia:

$$\nu = \frac{1}{\tau} = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}; \quad \nu [=] \text{ s}^{-1} \equiv \text{Hz}$$

$$\begin{aligned} \text{sen}(\alpha + 2\pi) &= \text{sen}(\alpha) \\ \Downarrow \\ \omega t + \phi + 2\pi &= \omega(t + \tau) + \phi \\ \Downarrow \\ 2\pi &= \omega \tau \end{aligned}$$

ω, τ, ν :
independientes de A

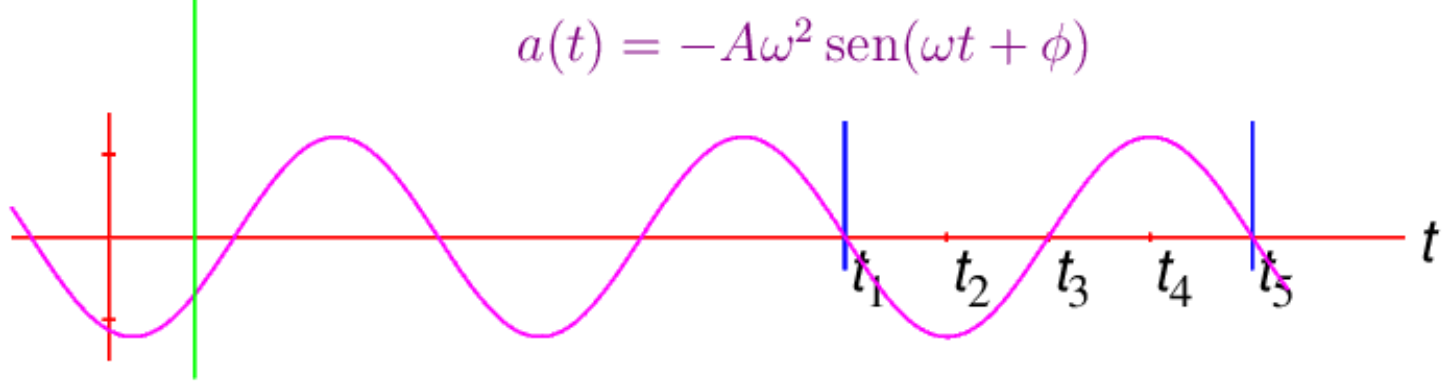
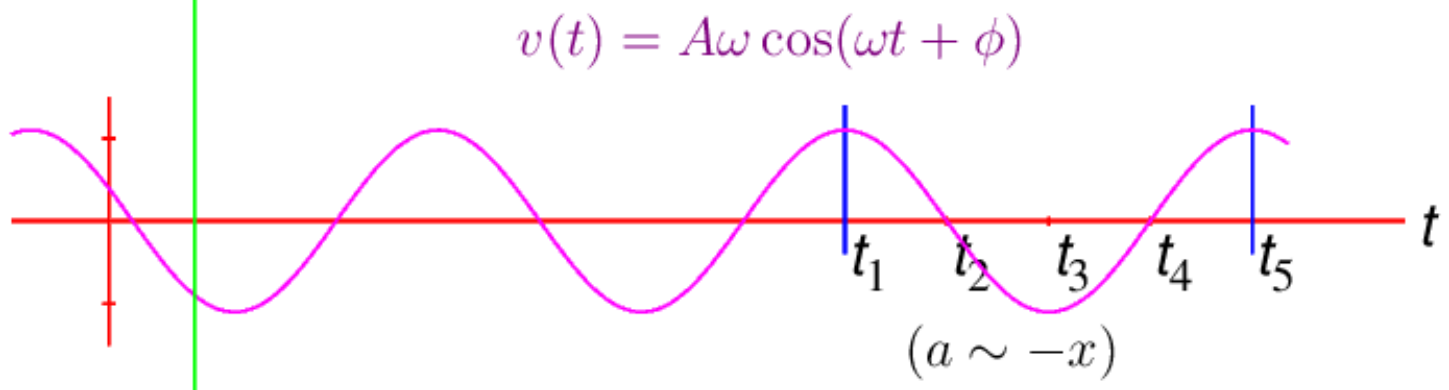
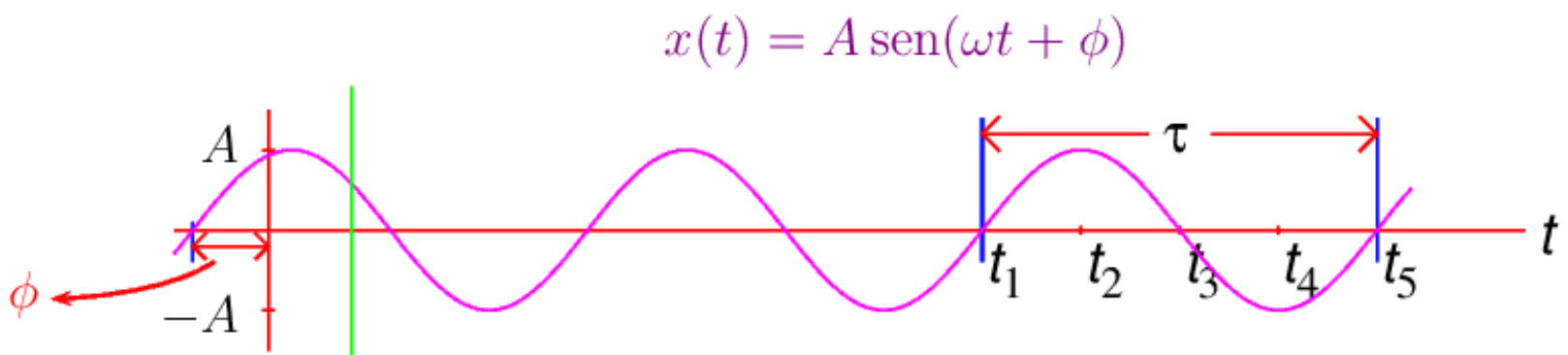
Un rollo de papel que se des-
plaza entre dos rodillos:



Ver: https://youtu.be/P-Umre5Np_0

Contenido

- Oscilador armónico
- Oscilador amortiguado
- Oscilador amortiguado forzado

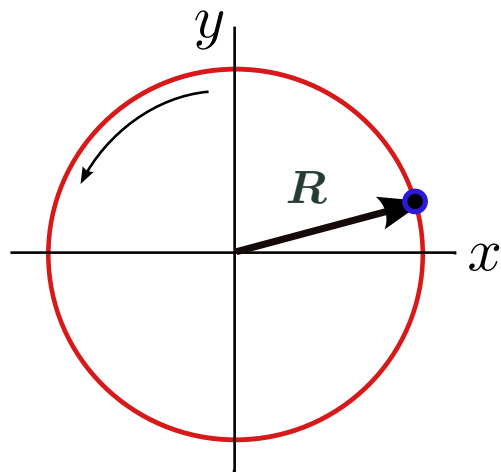


Tarea:

Demuestra que si x_0 y v_0 son la posición y velocidad iniciales, respectivamente, de un cuerpo sometido a un movimiento armónico simple, la amplitud de la oscilación es

$$A = \sqrt{x_0^2 + \left(\frac{v_0}{\omega_0}\right)^2}$$

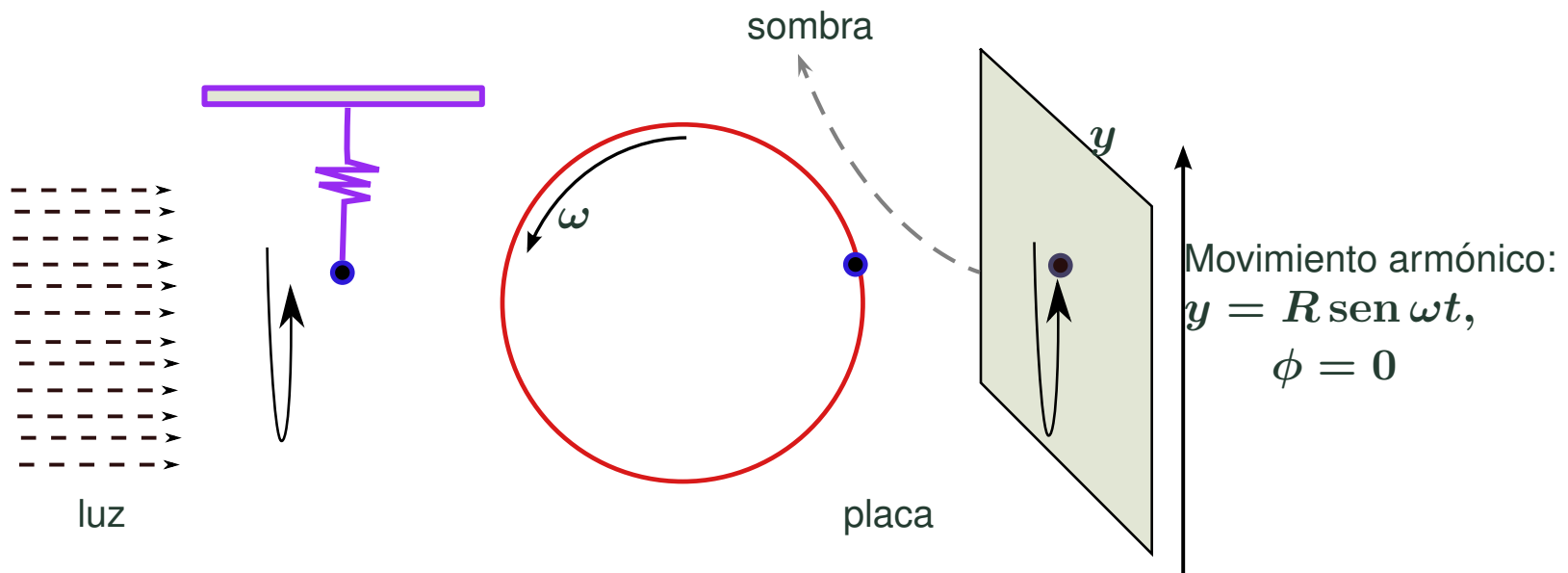
Movimiento armónico simple vs movimiento circular



$$\vec{r}(t) = R \cos \omega t \hat{i} + R \sin \omega t \hat{j}$$

$$\vec{F}(t) = m\vec{a} = -m\omega^2 \vec{r}(t)$$

$$F_y \sim y$$



Contenido

Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

Oscilador amortiguado
forzado

Energía mecánica del oscilador armónico

- **Energía cinética:**

$$T = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}mA^2\omega^2 \cos^2(\omega t + \phi) \tag{3}$$

- **Energía potencial:**

La fuerza del oscilador armónico es conservativa:

$$\exists V(x) \quad \text{tal que} \quad F(x) = -\frac{dV(x)}{dx}$$

Por lo tanto:

$$V(x) = -\int F(x)dx = \int kx dx = \frac{kx^2}{2} + c$$

Al hacer $V(0) = 0$ se obtiene: $c = 0$

Por lo tanto:

$$V(x) = \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \phi) \quad (4)$$

- Energía mecánica:

$$E = T + V$$

Ejercicio: Utiliza (4) y (5) para obtener:

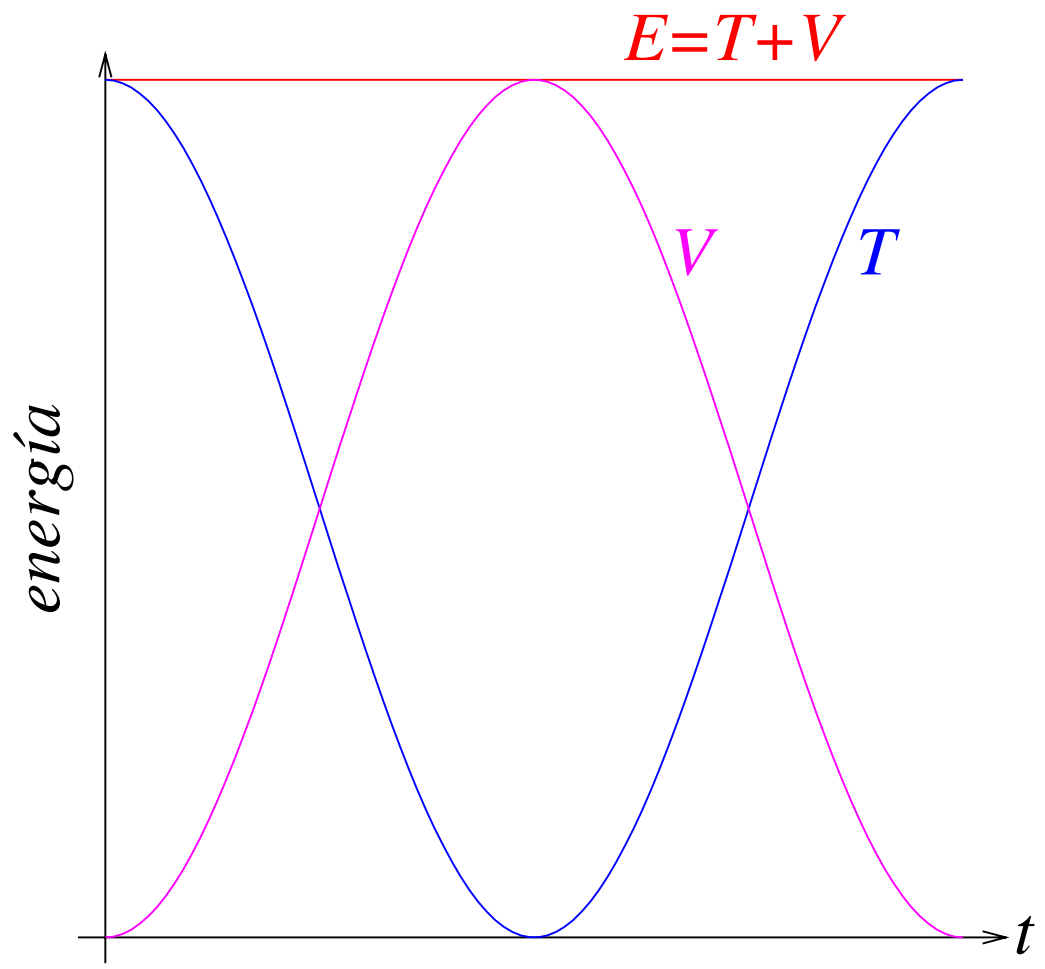
$$E = \frac{1}{2}kA^2 \quad (5)$$

Es decir, E es constante en el tiempo

Contenido

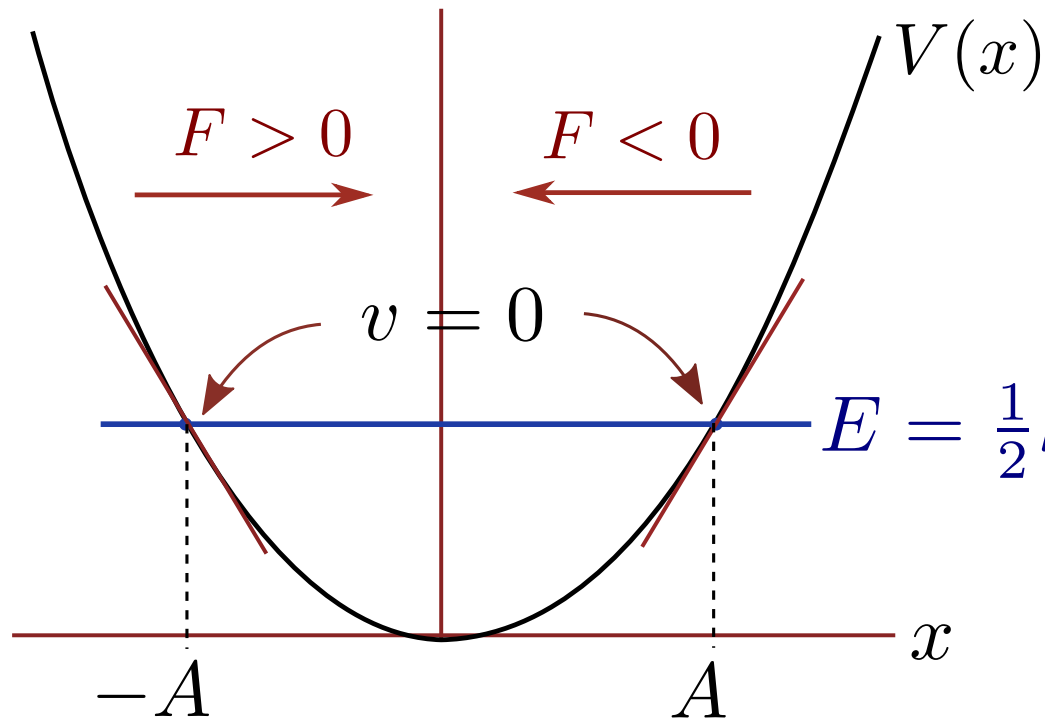
- Oscilador armónico
- Oscilador amortiguado
- Oscilador amortiguado forzado

Gráficamente:



Contenido

- Oscilador armónico
- Oscilador amortiguado
- Oscilador amortiguado forzado



$$F = -\frac{dV}{dx}$$

$$E = \frac{1}{2}kA^2 = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2$$

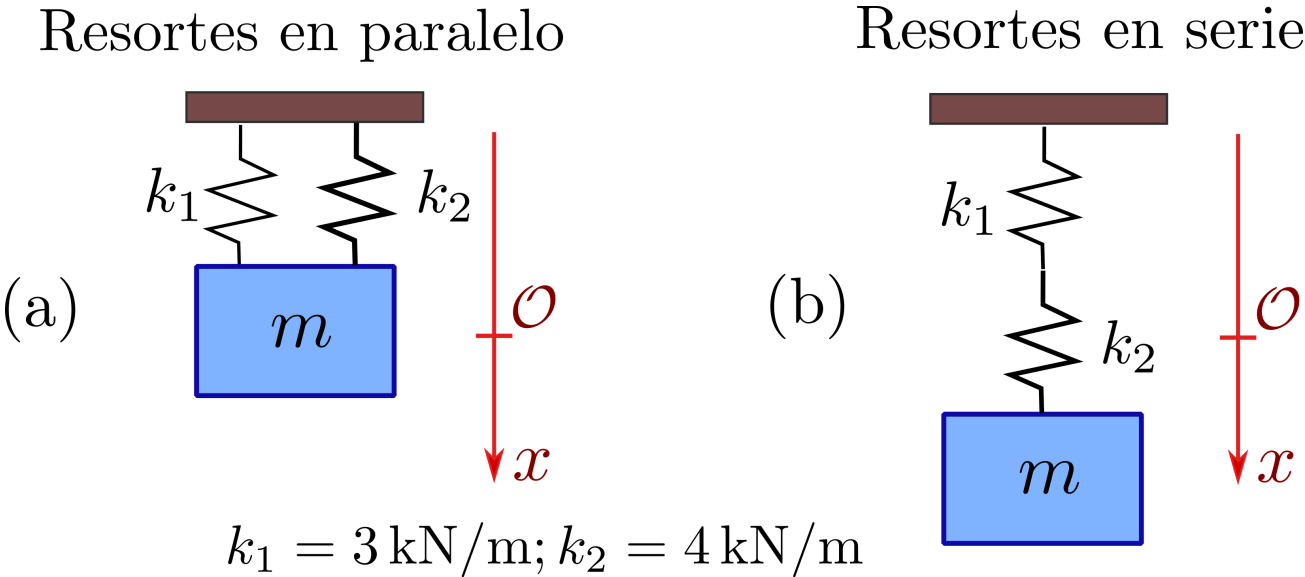
Despejar v de la igualdad anterior:

$$v = \sqrt{\frac{k}{m} (A^2 - x^2)}$$

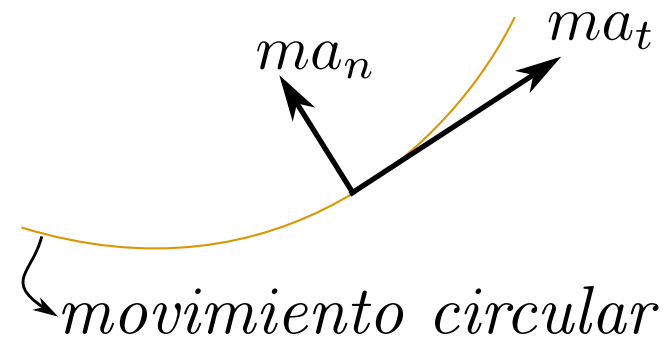
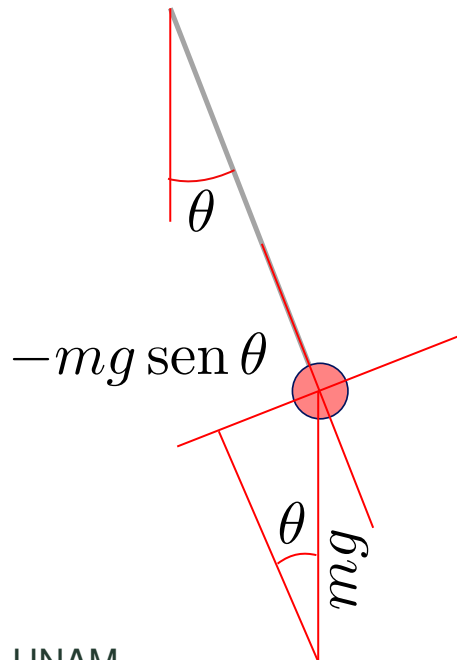
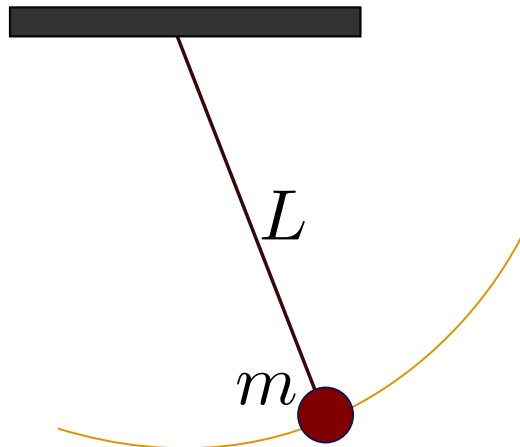
Para que v sea un número real: $x \leq A$.

Ejercicio: *Resortes en serie y en paralelo*

Encuentra el periodo de oscilación de un bloque de 5 kg si éste se tira 2 cm hacia abajo desde el equilibrio y se suelta en las situaciones dadas en la figura.



Péndulo simple



$$a_t = L \frac{d^2 \theta}{dt^2}$$

$$mL \frac{d^2 \theta}{dt^2} = -mg \sin \theta$$

$$mL \frac{d^2 \theta}{dt^2} + mg \sin \theta = 0$$

Contenido

Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

Oscilador amortiguado
forzado

Contenido

Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

Oscilador amortiguado forzado

Para ángulos pequeños: $\text{sen } \theta \approx \theta$

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \omega^2\theta = 0, \quad \omega^2 = \frac{g}{L}$$

con solución:

$$\theta = \theta_0 \text{sen}(\omega t + \phi)$$

Movimiento oscilatorio con periodo

$$\tau = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$$

Tarea: Calcula el valor de g si un péndulo con longitud de 70 cm tiene un periodo 1.7 s.

Oscilador amortiguado

Contenido

Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

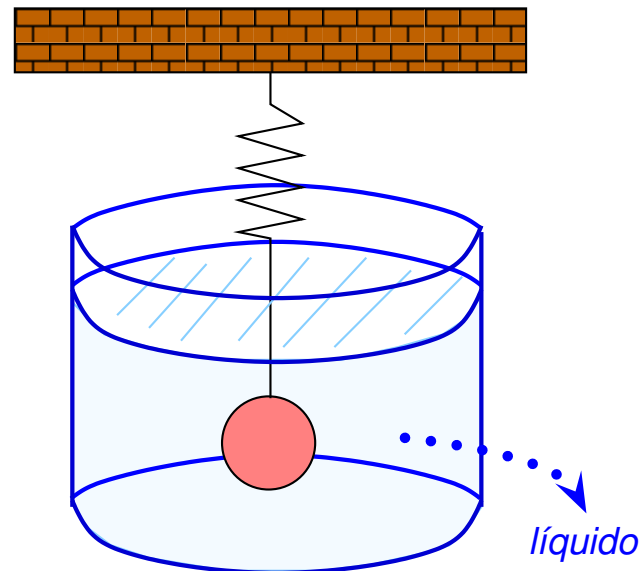
Oscilador amortiguado
forzado

- *Observación experimental:*

En un movimiento amortiguado, la amplitud de la oscilación disminuye gradualmente en el tiempo

- La fricción afecta el movimiento

- Ejemplo:



Aproximación:

La fuerza de fricción es proporcional a la velocidad:

$$F_{fric} \sim v$$

Funciona bien a velocidades pequeñas.

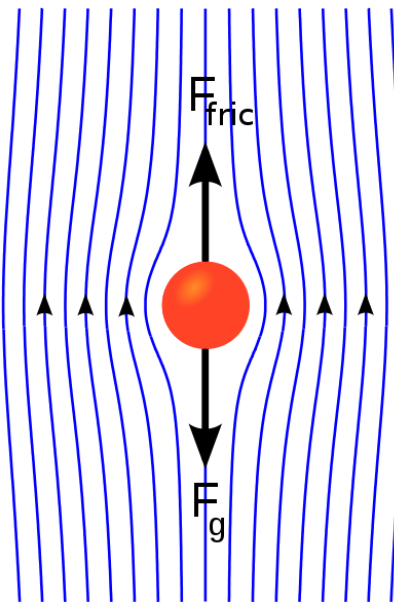
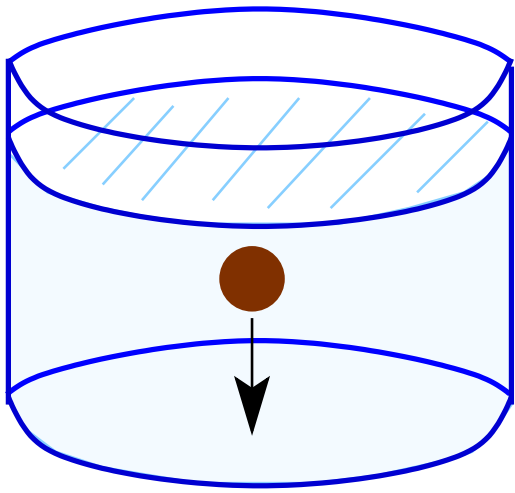
Ejemplo: Ley de Stokes:

$$F_{fric} = -6\pi\eta r v$$

- η : viscosidad
- r : radio de la esfera
- v velocidad

η constante, fluido Newtoniano

Esfera en un fluido viscoso



En contraste, en la salsa catsup: $\eta \sim$ fuerza

Segunda ley de Newton para una partícula sujeta a la acción de una fuerza armónica y otra de amortiguamiento lineal:

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx - \lambda \frac{dx}{dt}$$

Al reordenar:

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega^2 x = 0 \tag{6}$$

donde

- $\omega^2 = k/m$
- $2\gamma = \lambda/m$

Ecuación diferencial homogénea de coeficientes constantes

Ejercicio: Verifica que la ecuación característica

$$r^2 + 2\gamma r + \omega^2 = 0$$

tiene por raíces:

$$r_1 = -\gamma + \sqrt{\gamma^2 - \omega^2}$$

$$r_2 = -\gamma - \sqrt{\gamma^2 - \omega^2}$$

→ **Analizar las situaciones posibles:**

subamortiguamiento: $\gamma < \omega$.

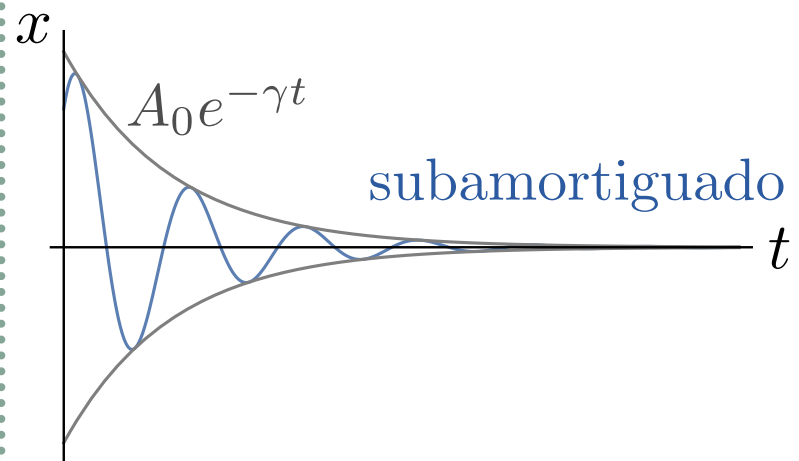
amortiguamiento crítico: $\gamma = \omega$.

sobreamortiguamiento: $\gamma > \omega$.

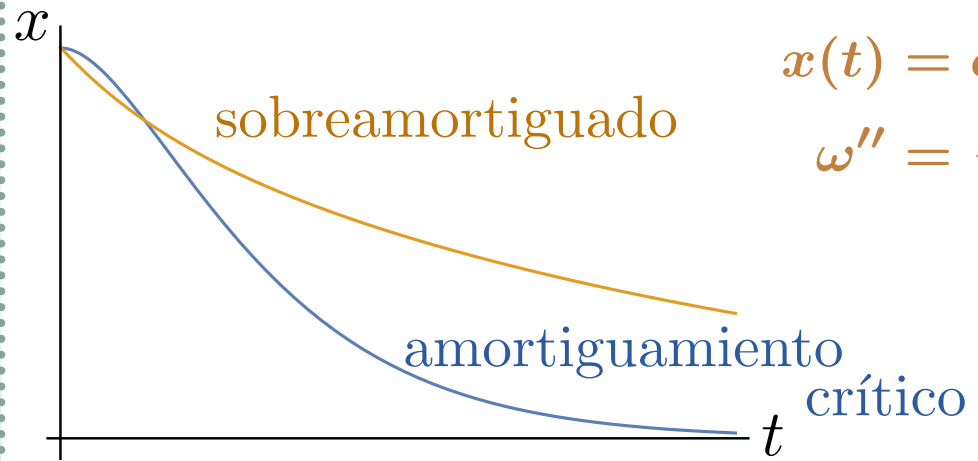
Contenido

- Oscilador armónico
- Oscilador amortiguado
- Oscilador amortiguado forzado

Resumen:



$$x(t) = A_0 e^{-\gamma t} \text{sen}(\omega' t + \phi)$$
$$\omega' = \sqrt{\omega^2 - \gamma^2}$$



$$x(t) = e^{-\gamma t} (c_1 e^{\omega'' t} + c_2 e^{-\omega'' t})$$
$$\omega'' = \sqrt{\gamma^2 - \omega^2}$$

$$x(t) = e^{-\gamma t} (c_1 + c_2 t)$$

Tarea:

1. Un objeto de 2 kg está colgado de un resorte ($k = 400$ N/m) y oscila con una amplitud inicial de 3 cm. Dado que la energía del objeto disminuye 1 % por periodo, encuentra la constante de amortiguamiento, λ .
2. Encuentra la expresión de $x(t)$ para el movimiento de un sistema masa-resorte con amortiguación dado por

$$x''(t) + 10x'(t) + 16x(t) = 0$$

si $x_0 = 1$ cm y $v_0 = 2$ cm/s cuando $t = 0$ s. ¿A qué situación de amortiguamiento corresponde?

Oscilador amortiguado forzado

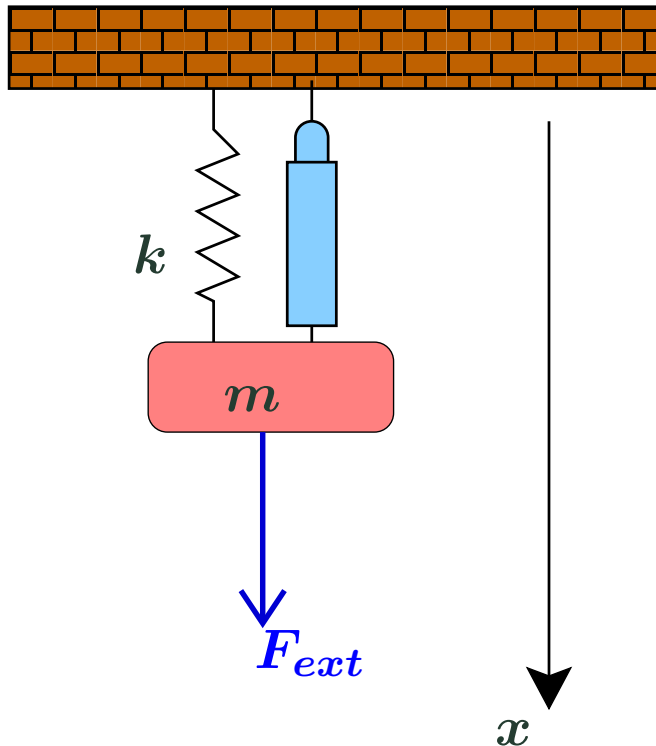
Contenido

Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

Oscilador amortiguado
forzado

Oscilador armónico amortiguado sujeto
a una fuerza externa F_{ext} .



$$\omega_0^2 = k/m$$

Frecuencia natural del
sistema masa-resorte

Segunda ley de Newton:

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx - \lambda \frac{dx}{dt} + F_{ext}$$

En el caso:

$$F_{ext} = F_0 \cos \omega_f t$$

Fuerza externa periódica con frecuencia circular ω_f

Por lo tanto:

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + kx + \lambda \frac{dx}{dt} = F_0 \cos \omega_f t$$

Ecuación diferencial no homogénea de coeficientes constantes

Solución de la forma

$$x(t) = x_{\text{amort}}(t) + x_f(t)$$

donde

- $x_{\text{amort}}(t)$: solución de la ecuación de movimiento amortiguado
- $x_f(t)$: solución particular del movimiento forzado, se obtiene mediante el **método de los multiplicadores indeterminados**:

$$x_f(t) = c_1 \cos \omega_f t + c_2 \sen \omega_f t$$

Ejercicio:

Obtén los valores de c_1 y c_2 de $x_f(t)$.

El resultado es

$$c_1 = \frac{F_0(k - \omega_f^2 m)}{(k - \omega_f^2 m)^2 + \omega_f^2 \lambda^2}$$
$$c_2 = \frac{F_0 \omega_f \lambda}{(k - \omega_f^2 m)^2 + \omega_f^2 \lambda^2}$$

Por lo tanto:

$$x_f(t) = \frac{F_0}{(k - \omega_f^2 m)^2 + \omega_f^2 \lambda^2} \times \left[(k - \omega_f^2 m) \cos \omega_f t + \omega_f \lambda \sin \omega_f t \right]$$

Además, el término entre corchetes es

$$[\quad] = a \sin(\omega_f t + \alpha)$$

donde

$$a = \sqrt{(k - \omega_f^2 m)^2 + \omega_f^2 \lambda^2}$$

Finalmente:

$$x_f(t) = A \operatorname{sen}(\omega_f t + \alpha)$$

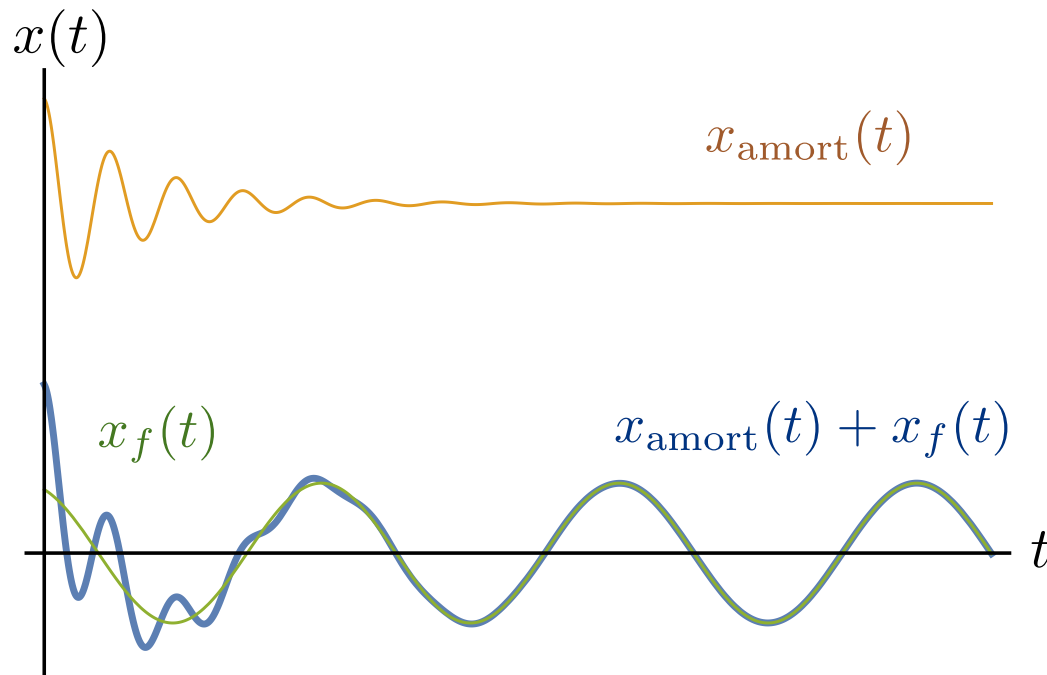
donde

$$\alpha = \arctan \frac{k - \omega_f^2 m}{\omega_f \lambda} = \arctan \frac{(\omega_0^2 - \omega_f^2)m}{\lambda \omega_f}$$

y

$$A(\omega_f) = \frac{F_0}{\sqrt{(k/m - \omega_f^2)^2 m^2 + \omega_f^2 \lambda^2}}$$

Gráficamente:



Dado que

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x_{\text{amort}}(t) = 0$$

entonces

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = x_f(t)$$

El sistema amortiguado se mantiene en movimiento si se le suministra energía

Contenido

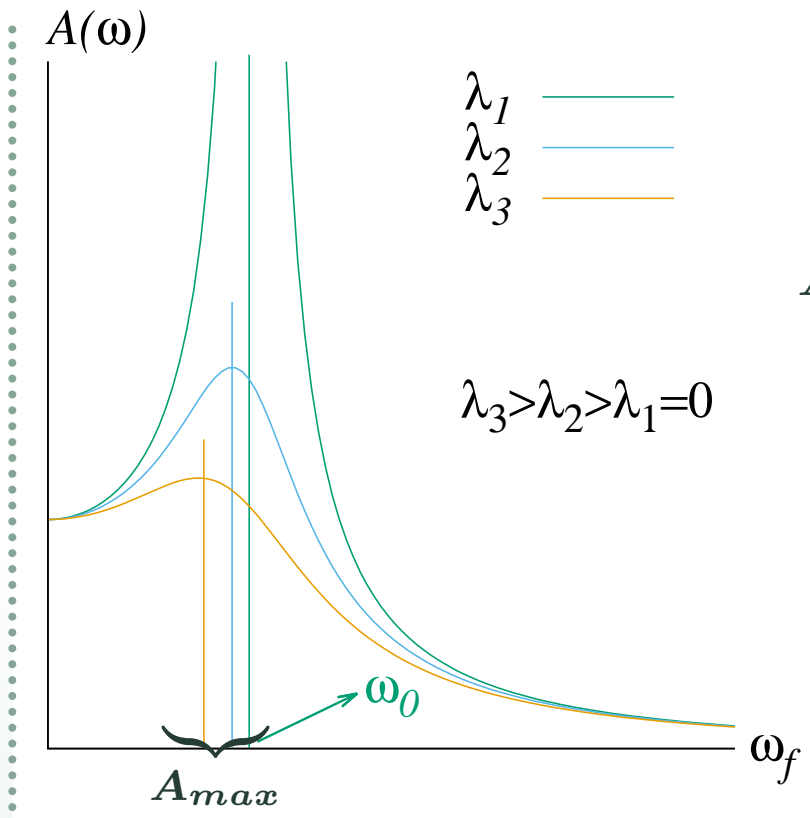
Oscilador armónico

Oscilador amortiguado

Oscilador amortiguado
forzado

Contenido

- Oscilador armónico
- Oscilador amortiguado
- Oscilador amortiguado forzado



$$A(\omega_f) = \frac{F_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega_f^2)^2 m^2 + \omega_f^2 \lambda^2}}$$

→ A es grande cuando $\omega_f \sim \omega_0$ (resonancia)

Ejercicio:
Demuestra que A_{max} ocurre en

$$\omega_f = \sqrt{\omega_0^2 - 2\gamma^2}$$

Ver: https://youtu.be/jewSVEBkl_s

Observaciones:

- La velocidad máxima del oscilador es

$$v_{max} = \omega_f A = \frac{F_0}{\sqrt{\left(\frac{\omega_0^2 - \omega_f^2}{\omega_f}\right)^2 m^2 + \lambda^2}}$$

- Cuando $\omega_f = \omega_0$ la velocidad y la energía cinética son máximos cuando $\lambda = 0$.
- La gran amplitud en la frecuencia de resonancia se debe a la favorable transferencia de energía hacia el oscilador cuando F_{ext} está en fase con él.

Ejemplos:

- El movimiento de un columpio en fase con la fuerza aplicada.
- Las ondas captadas por el sintonizador de un radio.
- Un cantante que destruye una copa con su voz.
- **Espectroscopia atómica y molecular.**

Ver: <https://youtu.be/urYWaHfel6g>